Plan dla prowadzącego: dr hab. inż. Piotr Pawełko

czwartek, 12 listopada 2026, 15:17

Czas od	Czas do	Liczba godzin	Sala	Forma zaj.	Zajęcia	Grupy	Nr uruch.	Forma zaliczenia	Toki nauki	Temat	Uwagi
Data Zajęć: 2026.11.12 czwartek											
11:45	13:25	2h00m	Willowa B1 102	Labor	Systemy sterowania pneumatycznego i elektropneumatycznego w robotyce	L01/AiR/2024/2025 ZS	1	Zaliczenie	Automatyka i robotyka S inż. 4.00 2024/2025 zima		
13:35	15:15	2h00m	Willowa B1 102	Labor	Systemy sterowania pneumatycznego i elektropneumatycznego w robotyce	L02/AiR/2024/2025 ZS	1	Zaliczenie	Automatyka i robotyka S inż. 4.00 2024/2025 zima		
15:30	17:10	2h00m	Szczerbcow 5	A	Podstawy metrologii	A01/AiR/2026/2027 ZS	1	Zaliczenie ocena	Automatyka i robotyka S inż. 4.00 2026/2027 zima		